## ⑨ 日本国特許庁(JP)

# ② 公 開 特 許 公 報 (A) 平2-144267

®Int. Cl. ⁵

識別記号

庁内整理番号

**33公開** 平成2年(1990)6月4日

B 62 D 65/00

Q 6573-3D

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全11頁)

の発明の名称 自動車車体の組立方法

②特 願 昭63-298833

②出 願 昭63(1988)11月25日

⑩発 明 者 下 山 功 愛知県刈谷市一里山町金山100番地 トヨタ車体株式会社

内

@発明者堀勝昭愛知県刈谷市一里山町金山100番地トヨタ車体株式会社

内

内

⑦出 願 人 トヨタ車体株式会社 愛知県刈谷市一里山町金山100番地

例代 理 人 弁理士 岡田 英彦 外3名

明 襭 醬

1. 発明の名称

自動車車体の組立方法

2, 特許請求の範囲

自動車車体のメインボデーを朝立てる方法であって、

アンダポデーセット工程でアンダポデーセット 治具にセットしたアンダポデーをアンダポデーポ デーセット治貝とともに第1の仮付け工程へ搬送 し、

この第1の仮付け工程で一対のサイドメンバセット治具にセットしたサイドメンバと前記アンダボデーとを各治具を合体させることで位置決めして仮付けし、

次いで、仮付けされたアンダポデーとサイドメンパを各セット治具と一体に第2の仮付け工程へ 搬送し、第2の仮付け工程で、仮付けされたアンダポデーとサイドメンパに他のメインポデー構成 都品を仮付けし、

その後、サイドメンバセット治具を仮付け組立

されたメインボデーから切離して、仮付け組立されたメインボデーをアンダボデーセット治具とともに増打工程へ搬送し、

増打工程で仮付けされた後のメインポデーを増 打ちする自動車車体の組立方法。

3. 発明の詳細な説明

(産業上の利用分野)

この発明は、自動車車体のメインボデーを組立 てる方法に関するものである。

(従来の技術)

 内のスポット溶接作業が行なわれる。次に、アンダポデーの位置決めが解除され、第3工程で再度アンダポデーが位置決めされるとともに、サイドメンバも治具保持され、フロントアッシ、ヘッダインナ、オープニングアッシおよびルーフアッシが順次スポット溶接されてメインポデーの仮付け組立を完了し、以下増打工程へ搬送するものであった。

#### (解決しようとする課題)

しかしながら、上記従来のメインボデーの仮付け組立は第1エ程から第3エ程の各工程へ搬送するその都度アンダボデーの位置決めおよび解除、サイドメンバの治具保持および解除を行なうため、治具へのセット不良やキズが発生しやすく、また再位置決めによる精度不良および治具クランプ時間のロス等を発生する問題点があった。

本発明は、上記従来の問題点を解消すべくなされたもので、アンダポデーを位置決めセットするアンダポデースキッド台車と左右のサイドメンバを位置決めセットするサイドメンバスキッド台車

次いで、仮付けされたアンダポデーとサイドメンバを各セット治員と一体に第2の仮付け工程へ 搬送し、第2の仮付け工程で、仮付けされたアン ダポデーとサイドメンバに他のメインポデー構成 部品を仮付けする。

その後、サイドメンバセット治具を仮付け粗立されたメインボデーから切離して、仮付け相立されたメインボデーをアンダボデーセット治具とともに増打工程へ搬送する。

増打工程で仮付けされた後のメインポテーを増 打ちする自動車車体の組立方法に存する。

### (作用)

アンダポテーセット工程から第1仮付け工程に搬入されるアンダポデーを位置決めセットしたアンダポデースキッド台車の左右側方より左右のサイドメンバを位置決めセットしたサイドメンバを位置決めして仮付け工程に設置された相立装置の搬送枠体に移動可能に建付けるととで、同左右のサイドメンスキッド台車をアンダポテースキッド台車に組合せ連結することで、

とを組合せ連結することでアンダボデーに対した 右のサイドメンバを要求する精度内にセットする とともに、この両スキッド台車を組合せ連結 た 状態でメインボデー仮付けエ程内、するわって ダボデーとサイドメンバの仮付けからルーファ シを相付けてメインボデー仮付け組立完一の特 工程内を移動させることで、メインボデーの特 工程が複数工程となってもメインボデーの特を 確保することを目的とするものである。

(課題を解決するための手段)

本発明は、上記技術課題を解決するため、

アンダポデーセット工程でアンダポデーセット 治具にセットしたアンダポデーをアンダポテーポ デーセット治具とともに第1の仮付け工程へ搬送 する。

この第1の仮付け工程で一対のサイドメンバセット治臭にセットしたサイドメンバと前記アンダボデーとを各治具を合体させることで位置決めして仮付けする。

アンダポデーに対し左右のサイドメンパが所定の精度にセットされ、この両治具台車を組合せ連結して移動し、ルーファッシの仮付け完了までのメインポデー組立を行う。

#### (実施例)

 入可能に接続されている。また、第2仮付け工程 Cはフロントアッシ、ヘッダインナアッシW4、 オープニングアッシW5、ルーフアッシW6等の 各組立工程とハンガー装置2C,2D,2Eによ り搬入可能に接続されている。

3は 数送ライン 1 に 2 の 軟条 台 3 上 に 2 の 軟条 台 3 上 に 4 の 軟条 台 3 上 に 4 を 8 動 可 6 に で か が 音 7 で あ 3 上 に 4 を 8 動 可 6 に で 8 動 で 6 は 2 で 8 動 で 6 は 2 で 8 動 で 6 は 2 で 8 動 で 6 は 2 で 8 動 で 6 は 2 で 8 動 で 6 は 2 で 8 動 で 6 の で 7 の

保持搬送する複数の基準ローラ12を回転可能に 支承した基準ローラ装置11が配設されるととも に、各工程A~Dの所定のローラ装置11にはア ンダボデースキッド台車14を位置決めする基準 ピン13が出没可能に設けられている。

14はアンダボデースキッド台車で、アンダボデーW1を載置可能な略方形状の基台15にはレール4を転動する車輪16が回転可能に支承され、図示右側の車輪16側に近接してレール4の左右側部に沿って転動するガイドローラ17が枢若されている。また、接台15の下面側のほぼ中央部の所定位置には搬送時にブッシャー接置6のアッシャ10と嵌合されて押送するフック部18が突出形成されている。このように形成されたスキットは直14の上面にはアンダボデーW1を所定の位置にセットする治具類19(一部を略示した)が装設されている。

20はメインボデーWを組立てる組立装置であって、第1仮付け工程B及び第2仮付け工程Cを構成するもので、左右の搬送枠体21L,21R

を主体とするもので、この搬送枠体21L.21 Rは対称形状に形成されているので、右側の歯送 枠体21Rについて説明すると、この搬送枠体2 1 R は上枠 2 2 と下部の支台枠 2 3 と前後の支柱 24とにより枠組み形成されるとともに、中間部 に所定の間隔で中間支柱25が立設されて第1仮 付け工程Bと第2仮付け工程Cとに区画形成され ている。この上枠22の搬送ライン1側には複数 のプラケット26が配設されて上部ガイドレール 27が条設されている。また、この上部ガイドレ ール27は第1仮付け工程B及び第2仮付け工程 Cにおいて後述のサイドメンバスキッド台車67 を建付け・離脱するための切欠き部28、29が それぞれ対称位置に設けられ、切欠き部28には 上部位置決めユニット30が、また、切欠き部2 9には上部ガイドレール逃しユニット34がブラ ケット26を介して装着されている。この上部位 置決めユニット30はサイドメンバスキッド台車 67を所定の位置に建付け保持して搬送ライン1 の所定位置に位置決め停止されたアンダポデース

キッド台車14上にセットしたアンダボデーW1 に対しサイドメンバスキッド台車67上にセット したアンダボデーW2,W3 を要求する精度内に位 置設定するもので、その作動シリンダ31は図示 のように上枠22のライン1側にプラケット26 を介して下向きに取付けられるとともに、同ピス トンロッド31aの先端には上部ガイドレール2 7 の中心に整合してほぼ同幅を有し、かつ切欠き 部30に納まる板状の位置決めピン33が取付け られ、作動シリンダ31の作動により同ピン33 の先端はガイドレール27より所定の寸法が突出 され、同シリンダ31の復動によりピン33は後 退されて先端は上部ガイドレール 2 7 の下面とほ ほ同一面となるように設けられている。また、切 欠き部29に設けられる上部ガイドレール進しユ ニット34はサイドメンバW2をセットしたサイ ドメンバスキッド台車 6 7 を 搬送 枠 体 2 1 側 へ 容 易に建付けるためのもので、その作動シリンダ3 5はプラケット26を介して下向きに取付けられ、 そのピストンロッド35a先端には切欠き部29

にほぼ相当する上部ガイドレール27と同断面形状のレール片36aを先端に有するレール素子36が取付けられて、通常時にはピストンロッド35aは伸長されてレール片36aは上部ガイドはロッド35aは短短がははロット36aは短短がははロット35aは短短がはないではないにはロット30に設けられている。

3 7 は支台枠 2 3 の 版送ライン 1 側に沿って設けられた下部案内摺動部であって、支台枠 2 3 上に配設された軌条台 3 8 に沿って同案内摺動 3 7 はサイドメンバスキッド台車 6 7 を確認の 3 9 と が が 2 6 7 を直線的に案内する基準摺動部 3 9 と が が 2 6 7 を直線的に案内する 下部ガイド部 5 0 と が で レール 2 7 と対応して配設される もので、サイドメンバスキッド台車 6 7 にセットしたサイドメ

車67をセットフレーム65より継承するための もので、上向きに設けられた作動シリンダ47の ピストンロッドの先端には新面略U字形状の支持 枠48が水平状に取付けられるとともに、同支持 枠48には基準ローラ41とは直交する向きに2 個のガイドローラ49が回動可能に支承されて、 作動シリンダ47の伸長作動によりガイドローラ 49は基準ローラ41のローラ面より上位に保持 されてスキッド台車67を離承可能に設けられ、 短縮されると同ガイドローラ49の面は基準ロー ラ41面より下位となるように設けられている。 なお、上記第1仮付け工程Bの各ユニット30. 34,42,46を説明したが第2仮付け工程C における各ユニット30,34,42,46はサ イドメンパスキッド台車67を搬送枠体21より 離脱するための動作を行う。

50は基準摺動部39と並設される下部ガイド部であって、2本のガイドレール51が所定の間隔で軌条台38上に複数の締結装置52(本例では4か所例示した)を介して条設され、この各締

ンパW2.W3 をアンダボデーW1 に対して所定の 仮付け高さ精度位置に保持案内するもので、複数 の無準ローラ41(本例では3個の場合を例示し た)を回転可能に支承した複数の基準ローラ装置 配設され、この基準ローラ装置40間の上枠27 側に設けた上部位置決めユニット30と対向状に 下部位置決めユニット42が設けられ、また、上 部ガイドレール逃しユニット34を設けた位置よ り若干位置ずれしてガイドローラユニット46が 配設されている。この下部位置決めユニット42 はブラケット43を介して上向きに取付けられた 作動シリンダ44と同シリンダ44のピストンロー ッド44aの先端に取付けた位置決めピン45と より構成されて、ピストンロッド44aの伸縮作 動により位置決めピン45の先端は基準ローラ4 1の面より所定の寸法出没可能に設けられている。 また、ガイドローラユニット46は後述のサイド メンパセット工程BL、BRにおいてサイドメン バW2, W3 をセットしたサイドメンバスキッド台

次に、第1仮付け工程Bの左右のサイドメンバセット工程BL、BRに設けられるスキッド反転 装置57について説明する。なお、このスキッド 反転装置57は第2仮付け工程Cの左右にも設置 され、第1仮付け工程Bでは左右のサイドメンバ W2.W3をセットしたサイドメンバセット台車67を水平状態より直立状態に回転して同セット台車67を搬送枠体21に建付け、また、第2仮付け工程Cでは同工程Cに移動されたセット台車67を搬送枠体21より難脱して水平状に回動し、両装置57間には受渡しレール84が設けられてセット台車67を第1仮付け工程B側へ搬送するように設けられている。

このスキッド反転装置の10 は基台5 8 上に所載を15 7 は基台5 8 上に所載を17 7 は基台5 9 上に摺動可能にに載したレーム 6 0 と同スイドンフレー 4 音に 2 スライドンフレー 4 音に 2 スライドンフレー 4 音に 2 スライドンフレー 5 9 上に 7 スフド 6 1 2 を 17 2 を 18 2 を 18 2 を 19 2 を 19

回転保持部64を有する略逆し型形状の支持支柱63間にはセットの支持支柱63間にはセットフレーム65が回転保持部64に支触66を介して回動可能に枢着されて図示はしないがセットフレーム65を水平位置と垂直位置とに位置といるのでは図示略欄形状に形成されて、その取付面側には図示はしないが、スキッド台車67を所定の位置に脱着可能に取付ける取付部材が配設されている。

67はサイドメンバスキッド台車(サイドメンバスキッド台車(サイドメンバスキッド台車(サイドメンバスキッド台車(サイドメンドセット治具ともいう)であって、上枠68に枠71と中間概枠71と中間概枠71に避けて、かる地で、からされたがでは搬送枠体21の上枠68の上面側には搬送枠体21の上ががする位置に上部ガイド装置72が設けられ、また対局ガイドレール21に形成した切欠き部28と対

応する位置にはピン受部 7 6 が形成されている。 この上部ガイド装置72のプラケット73には上 部ガイドレール27の左右側面に沿って転動する 対をなす2組のガイドローラ74が枢着されると ともに、この2組の対をなすガイドローラ74間 にはガイドレール27の下面に沿って転動するガ イドローラ75が枢着されて、同ガイド装置72 を介してサイドメンバスキッド台車67の左右方 向及び上方向への位置すれを規制するように設け られている。また、スキッド台車67の下枠69 の反転装置57個となる面には下部ガイド部50 のガイドレール51に形成した切欠き部53と対 応して下部ガイド装置77がそれぞれ取付けられ ている。この下部ガイド装置77は下枠69に取 付けられる取付片79と下部ガイドレール51の 上方に近接状に臨む支持片80とにより略し形状 に形成されたプラケット78と、支持片80の下 面側に板着されて下部ガイドレール51間を転動 する対をなすガイドローラ81から形成され、ま た、下枠69の下面側で下部位置決めユニット4 2と対応する位置にはピン受け凹部82が凹設さ れている。また、このスキッド台車67の取付面 6 7 a 側にはサイドメンバW 2, W 3 を所定の位置 に着脱可能にセットする治具類83が装設されて いる。このように設けられたサイドメンバスキッ ド台車67はその下部側では基準摺動部39の基 準ローラ装置40により同台車67は所定の高さ 位置に保持案内されるとともに、下部ガイド装置 7 7 により左右方向の位置すれを規制するように 構成されている。このように建付可能に設けられ たサイドメンバスキッド台車67の下枠69の搬 送ライン 1 側にはアンダボデースキッド台車 1 4 の左右の所定位置に側方へ突出状に設けた連結腕 85と連結してアンダポデーW1 と左右のサイド メンバW2,W3 を治具類19,83を介して移動 可能に合体する連結腕86が設けられている。

なお、図中87は第1仮付け工程Bの移動枠体 21間の上方に前後・左右に移動可能に装設された室内スポット装置、88は第2仮付け工程Cの 移動枠体21間の上方に前後・左右に移動可能に 装設されたロボット溶接装置である。

さて、メインボデーWの組立てに際し、まず、 アンダポデー組立工程よりハンガー装置2Aによ りアンダポデーセット工程Aに搬入されたアンダ ボデーW1 はアンダボデースキッド台車14上に 装設された治具類19によりセットクランプされ る。また、一方、第1仮付け工程Bの左右のサイ ドメンパセット工程BL、BRではサイドメンバ 組立工程よりハンガー装置2Bにより搬入された サイドメンバW2.W3 を両セット工程BL, BR に水平状に保持されたスキッド反転装置57のセ ットフレーム65上に取付けられたサイドメンバ スキッド台車67上に同台車67に装設された治 具類83によりそれぞれセットクランプされる。 この状態でアンダポテースキッド台車14はプッ シャ装置6の作動により第1仮付け工程Bに送り 込まれ、同スキッド台車14は同工程 B に配設さ れた基準ローラ装置11の基準ローラ12により 所定の高さ位置に保持されるとともに、基準ピン 13により位置決め固定されて、同スキッド台車 14上のアンダボデーW1は所定のセット位置に 保持される。このアンダポデースキッド台車14 が定位置に位置決めされると、サイドメンバスキ ッド台車67はセットフレーム65に保持された 状態で支軸66を中心として90度回転されて垂 直状に保持され、この状態でスライドフレーム6 0 が移動されて同台車67は 放送枠体21への建 付け位置に移動される。このサイドメンバスキッ ド台車67の建付け移動に際し、搬送枠体21の 上部ガイドレール逃しユニット34及び下部ガイ ドレール逃しユニット54はそれぞれ短縮作動さ れて上下のガイドレール27,51の位置より退 避されて切欠き部29、53が開放されるととも に、下部案内摺動部37の基準摺動部39に配設 したガイドローラユニット46は伸長作動されて そのガイドローラ49のローラ面は基準ローラ4 1のローラ面より上位に保持されている。この状 想でスキッド台車67が移動されてくるとガイド ローラ49により案内されて所定の建付け位置に 達すると、上下の位置決めユニット30、42が

作動されてピン受け部76及び受け凹部82に係 合されて位置決めされ、この状態でスキッド台車 67の上部ガイド装置74のガイドローラ74. 75は上部ガイドレール27の切欠き部29の所 定の位置にあり、また、下部ガイド装置ファのガ イドローラ81は下部ガイドレール51の切欠き 部53の所定位置にある。このように位置決めさ れるとガイドローラユニット46が短縮作動され てスキッド台車67は基準ローラ装置40の基準 ローラ41上に載置されるとともに、上部ガイド レール逃しユニット34及び下部ガイドレール逃 しユニット54が伸長作動されてそのレール片3 6 a 及び 5 1 a は ガイドレール 2 7 , 5 1 に 整合 されて各ガイドローラフ4、フ5、81はそれぞ れ転動可能に当接されてスキッド台車67は搬送 枠体21に建付けられ、これによりサイドメンバ スキッド台車67はその高さ位置が基準ローラ4 1及びガイドローラフ5により位置決めされると ともに、左右の位置すれは上部側はガイドローラ 7.4 により規制され、下部側は2本のガイドレー 上記の室内仮付け作業が終了すると両スキッド台車14、67の各位置決めが解除され、両スキッド台車14、67はブッシャ装置6により第2仮付け工程Cへ連結した状態で一体的に搬送される。この搬送過程においても両スキッド台車14、67は基準ローラ装置11、40により所定の高さ位置に保持されるとともに、ガイドローラ74、75及びガイドレール51により左右方向の位置

すれが規制されてアンダポデーW1 と左右のサイドメンバW2,W3 との仮付け精度を保持した状態で第2仮付け工程Cへ搬送される。

この第2仮付け工程Cに一体的に搬送されたア ンダボデースキッド台車14及びサイドメンバス キッド台重67は第2仮付け工程C側の搬送枠体 2 1 に 額 けた 基 準 ローラ 装 置 1 1 及 び 上 下 部 の 位 置決めユニット30、42により位置決めされ、 フロントアッシ、ヘッダアッシW4 がスキッド 8 9 にセットクランプされ、また、オプニングアッ シW5 ガスキッド90にセットクランプされてハ ンガー装置2C、2Dにより搬送されて、それぞ れ左右のサイドメンバスキッド台車67にドッキ ングされてロボット溶接装置88によりスポット 作業がなされ、これが完了するとルーファッシw 6 をセットクランプしたスキッド91がハンガー 装置2日により搬入されてルーフアッシW6 は位 置決めされ、ルーフ自動機(図示せず)及びロボ ット溶接装置88によりスポット作業がなされる。 これら各スポット作業が完了すると各スキッド8

9.90.91は退避され、これにより第2仮付 け工程Cの左右にそのセットフレーム65を垂直 状にして特機したスキッド反転装置57が近接し て左右のスキッド台車67はセットフレーム65 に連結されるとともに、左右のサイドメンバW2. W3 は治具類83よりアンクランプされ、また位 置決めが解除され、同時に上下部のガイドレール 逃しユニット34、54が退避され、また、ガイ ドローラコニット46が伸長作動してスキッド台 車67を所定の高さに保持し、これにより反転装 置 5 7 が後退されてスキッド台車 6 7 は搬送枠体 21より外されセットフレーム65は90度回転 されてスキッド台車67を水平状にした後、同台 車67のみが受渡しレール84を介してそれぞれ サイドメンパセット王程BL、BRに返送され、 同工程 B L 、 B R の 反 転 装 置 5 7 上 で 待 機 さ れ る。 また、第2仮付け工程Cで仮付け組立されたメイ ンポデーWはアンダポデースキッド台車14に載 置された状態で次工程以後の増打工程Dへ送り出 され、増打がなされる。

#### (発明の効果)

上述したように、木発明の相立方法はアンダポ デーセット工程から第1仮付け工程に搬入される アンダポデーを位置決めセットしたアンダポデー スキッド台車の左右側方より左右のサイドメンバ を位置決めセットしたサイドメンバスキッド台車 を起立状にして仮付け工程に設置された組立装置 の移動枠体に移動可能に建付けるとともに、同左 右のサイドメンバスキッド台車をアンダポテース キッド台車に組合せ連結することで、アンダポデ ーに対し左右のサイドメンパが所定の精度にセッ トされ、この両治具台車を組合せ連結して移動し、 ルーファッシの仮付け完了までのメインポテー粗 立を行うものであるから、アンダポデーに対する 左右のサイドメンパの初期の仮付け精度はメイン ボデー組立完了まで保持することができるので、 要求される精度内に仮付けしたアンダポデーに対 するサイドメンバの仮付け精度の狂いおよびこれ による他部品の治具によるセット不良、治具クラ ンプ時間のロス等を解消することができるととも

に、キズの発生も著滅することができ、メインボデーの組立を商品質、高能率に施工することができ、以後の工程での組付け施工を容易にすることができてライン全体の生産性を向上することができる。

#### 4. 図面の簡単な説明

図面は本発明の一実施例を示し、第1図はメインボデー組立工程の略体料识図、第2図はメインボデー組立工程における組立装置の右側面図、第3図は第1仮付け工程の右側面図、第4図は同じく正面図、第5図は第4図のⅡ-Ⅱ線断面図、第6図は第5図のⅡ-Ⅱ線断面図である。

W …メインボデー

W1…アンデポデー

W2,W3 …サイドメンバ

A … アンダポテーセット工程

B … 第1仮付け工程

Bl, BR …サイドメンパセット工程

C … 第2仮付け工程

14… アンダポデースキッド台車

(アンダポデーセット治具)

67… サイドメンバスキッド台車

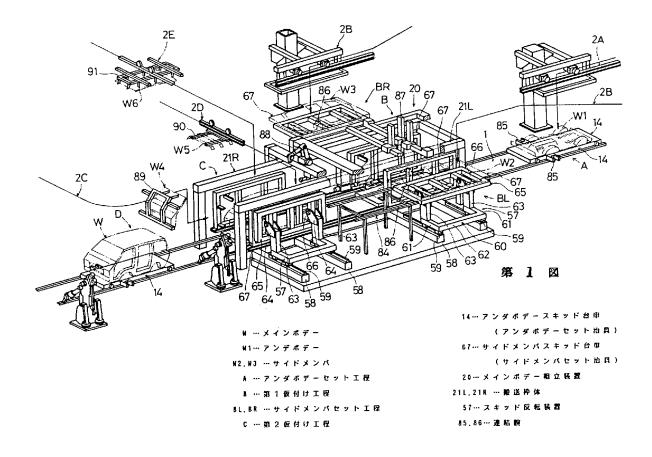
(サイドメンパセット治具)

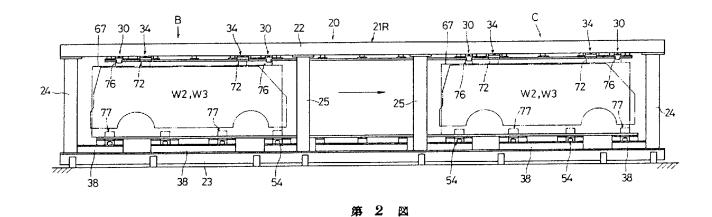
20…メインボデー組立装置

21L,21R … 搬送枠休

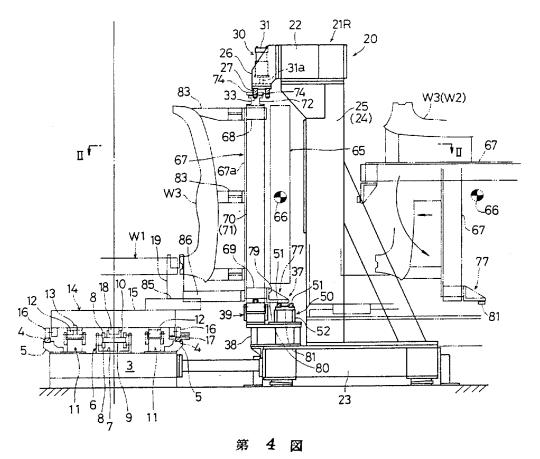
57… スキッド 反 転 装 置

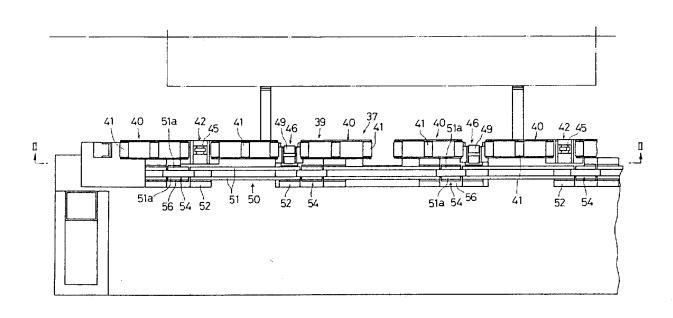
85,86…連結腕



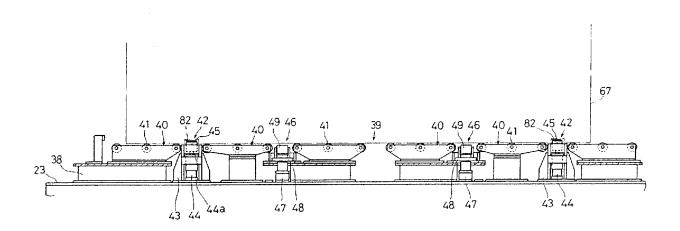


30 31a 27 22 35 30 26 26 26 ੀ /<sub>,</sub>∠35a 36 🗒 35a 29 | 3 74 | 72 75 `28 28 / 76 76 <sup>`</sup>~67 24-W2,W3 77 51a 79 50 56. -52 52 ---38 -38 54 55 55a 55 55a 7777 23 第 3 図





第 5 図



第 6 図

**PAT-NO:** JP402144267A

**DOCUMENT-IDENTIFIER:** JP 02144267 A

TITLE: ASSEMBLY METHOD FOR

AUTOMOBILE BODY

**PUBN-DATE:** June 4, 1990

# INVENTOR-INFORMATION:

NAME COUNTRY

SHIMOYAMA, ISAO HORI, KATSUAKI SATOISHI, TSUTOMU

## ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME COUNTRY

TOYOTA AUTO BODY CO LTD N/A

**APPL-NO:** JP63298833

APPL-DATE: November 25, 1988

**INT-CL (IPC):** B62D065/00

US-CL-CURRENT: 29/430

## ABSTRACT:

PURPOSE: To enable assembly to be executed of a main body high efficiently in a high quality by positioning and setting respectively to an individual skid truck an under body and right and left side members carried into a tack assembly

process and movably built in a moving frame unit.

CONSTITUTION: In the case of assembly of a main body W, first an under body W1, carried into an under body set process A, is set and clamped on a skid truck 14. While side members W2, W3, carried into right and left side member set processes BL, BR in the first tack assembly process B, are set and clamped on a skid truck 67. Next the skid truck 14 is carried into the first tack assembly process B and held to a predetermined set position, thereafter the skid truck 67 is vertically turned, moved to a building position to a conveying frame unit 21 and held to the corresponding position. Subsequently, both the bodies W1 to W3 are conveyed in a tack assembly condition to the second tack assembly process C and, after tack mounting the other constitutional parts W4 to W6, fed to an increase driving process D performing increase driving.

COPYRIGHT: (C) 1990, JPO&Japio